

ディラック関数の性質

2018年12月23日

小林 保

(1) 定義

適当に小さい正の補助変数 ϵ を含む関数 $\Delta(x)$ が、任意の急減少関数 $\phi(x)$ を用いて、式(1)を満足するとき、関数 $\Delta(x)$ がディラック関数 $\delta(x)$ を定義すると言う。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta(x) \phi(x) dx = \phi(0) \quad (1)$$

変数 ϵ を近似変数、関数 $\Delta(x)$ を近似関数と言う。ディラック関数 $\delta(x)$ を用いて、式(1)を式(2)のように略記するのが良いと思われる。

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx = \phi(0) \quad (2)$$

(2) 区間における積分

2つの実数 a, b が $a < b$ であるとき、関数 $\psi(x)$ を式(3)、式(4)で定義する。

$$\psi(x) = \phi(x) \exp\left(-\frac{\epsilon^2}{(x-a)^2}\right) \exp\left(-\frac{\epsilon^2}{(x-b)^2}\right) \quad (a < x < b) \quad (3)$$

$$\psi(x) = 0 \quad (x \leq a, b \leq x) \quad (4)$$

式(3)の関数 $\psi(x)$ は式(5)、式(6)を満足するから、2点 $x=a, x=b$ において式(4)と滑らかに接続し、式(3)、式(4)の関数 $\psi(x)$ は急減少関数である。

$$\lim_{x \rightarrow a+0} \psi(x) = 0 \quad (5)$$

$$\lim_{x \rightarrow b-0} \psi(x) = 0 \quad (6)$$

式(3)、式(4)の関数 $\psi(x)$ は式(7)、式(8)を満足する。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_a^b \psi(x) dx = \phi(x) \quad (a < x < b) \quad (7)$$

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \psi(x) dx = 0 \quad (x < a, b < x) \quad (8)$$

式(1)の積分の区間 $a < x < b$ における積分は関数 $\psi(x)$ を用いて式(9)のように表すことができる。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_a^b \Delta(x) \phi(x) dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta(x) \psi(x) dx \quad (9)$$

(3) 点 $x=0$ における性質

2つの実数 a, b が式(10)であるとき、式(7)から式(11)が成り立つ。

$$a < 0 < b \quad (10)$$

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \psi(0) = \phi(0) \quad (11)$$

式(1)を式(9)の右辺に適用し、式(11)を代入すると、式(12)が得られるから、式(13)が成り立つ。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta(x) \psi(x) dx = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \psi(0) = \phi(0) \quad (12)$$

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_a^b \Delta(x) \phi(x) dx = \phi(0) \quad (13)$$

適当に小さな正の数 ρ を用い、 $a = -\rho, b = +\rho$ とおき、 $\rho \rightarrow 0$ とすると式(13)から式(14)が成り立つ。

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\rho}^{+\rho} \Delta(x) \phi(x) dx = \phi(0) \quad (14)$$

ディラック関数 $\delta(x)$ を用いて、式(14)を式(15)のように略記するのが良いと思われる。

$$\int_{-0}^{+0} \delta(x) \phi(x) dx = \phi(0) \quad (15)$$

式(14)の積分区間 $-\rho < x < +\rho$ は $\rho \rightarrow 0$ のとき区間 $-0 < x < +0$ と同じであり、点 $x=0$ と同じである。変数 ρ は点の半径であるから、点径変数と呼ぶことを提案する。ディラック関数 $\delta(x)$ を含む場合には、点 $x=0$ における積分が0でない値を持つ場合があることを式(15)は意味している。

(4) 点 $x \neq 0$ における性質

2つの実数 a, b が式(16)であるとき、式(8)から式(17)が成り立つ。

$$0 < a < b \quad (16)$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \psi(0) = 0 \quad (17)$$

式(1)を式(9)の右辺に適用し、式(17)を代入すると、式(18)が得られるから、式(19)が成り立つ。

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta(x) \psi(x) dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \psi(0) = 0 \quad (18)$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_a^b \Delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (0 < a < b) \quad (19)$$

式(16)を守っていれば、 $a \rightarrow +0$ 、 $b \rightarrow +\infty$ としても式(19)は成り立つから式(20)が成り立つ。

$$\lim_{a \rightarrow +0} \lim_{b \rightarrow +\infty} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_a^b \Delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (20)$$

2つの実数 a 、 b が式(21)であるとき、式(16)～式(19)と同様に推論して式(22)が成り立つ。

$$a < b < 0 \quad (21)$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_a^b \Delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (a < b < 0) \quad (22)$$

式(21)を守っていれば、 $a \rightarrow -\infty$ 、 $b \rightarrow -0$ としても式(22)は成り立つから式(23)が成り立つ。

$$\lim_{a \rightarrow -\infty} \lim_{b \rightarrow -0} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_a^b \Delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (23)$$

ディラック関数 $\delta(x)$ を用いて、式(20)を式(24)のように、式(23)を式(25)のように略記するのが良いと思われる。

$$\int_{+0}^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (24)$$

$$\int_{-\infty}^{-0} \delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (25)$$

式(19)、式(23)は各点収束の式(26)を意味しないことに注意すべきである。

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \Delta(x) = 0 \quad (a < x < b) \quad (\text{不成立}) \quad (26)$$

式(27)の関数 $\Delta(x)$ は式(19)、式(22)を満足するが、式(26)を満足しない。

$$\Delta(x) = \frac{1}{\pi x} \sin\left(\frac{x}{\varepsilon}\right) \quad (27)$$

ディラック関数 $\delta(x)$ について式(28)のように略記することも避けた方が無難である。

$$\delta(x) = 0 \quad (a < x < b) \quad (\text{不適切}) \quad (28)$$

(5) 積分区間についての注意

2つの実数 a 、 b の場合分けは式(10)、式(16)、式(21)の3つであり、 $a=0$ や $b=0$ は含まれていないから、式(13)、(19)、式(22)で積分の端点に0を用いてはいけぬ。式(24)を式(29)のように、式(25)を式(30)のように略記すると積分の分割の式(31)が成り立たず、不都合が起こる。

$$\int_0^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (29)$$

$$\int_{-\infty}^0 \delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (30)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx = \int_{-\infty}^0 \delta(x) \phi(x) dx + \int_0^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx \quad (31)$$

式(29)と式(30)を式(31)に代入すると式(32)が得られ、式(2)と矛盾する。

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx = 0 \quad (\text{不成立}) \quad (32)$$

積分の分割の式(33)は積分の端点に0を用いずに -0 や $+0$ を用いており、成立する。

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^{-0} \delta(x) \phi(x) dx + \int_{-0}^{+0} \delta(x) \phi(x) dx + \int_{+0}^{+\infty} \delta(x) \phi(x) dx \end{aligned} \quad (33)$$

式(24)と式(15)と式(25)を式(33)に代入すると、式(2)と一致する。