

(1) 各点収束

正の補助変数 $\epsilon$ と独立変数 $x$ を含む関数 $F(x)$ と独立変数 $x$ だけを含む関数 $f(x)$ について、補助変数 $\epsilon$ が0に近づく極限変動するとき関数 $F(x)$ が関数 $f(x)$ に近づくならば、関数 $F(x)$ が収束すると言い、式(1)のように表示する。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} F(x) = f(x) \quad (1)$$

定義域内の各点 $x$ について式(1)は成り立ち、補助変数 $\epsilon$ が変動するとき、独立変数 $x$ は定数のように振る舞う。式(1)を各点収束と言う。式(2)の補助変数 $\lambda$ を用いると $\epsilon \rightarrow 0$ のとき $\lambda \rightarrow \infty$ であるから式(1)を式(3)のように表示することができる。

$$\lambda = \frac{1}{\epsilon} \quad (2)$$

$$\lim_{\lambda \rightarrow \infty} F(x) = f(x) \quad (3)$$

補助変数 $\lambda$ が自然数で離散的であるとき $F(x)$ は関数列と呼ばれる。

(2) 超関数を定義する汎関数収束

正の補助変数 $\epsilon$ と独立変数 $x$ を含む関数 $F(x)$ が、任意の急減少関数 $\phi(x)$ を用いて式(4)の左辺が収束するとき、関数 $F(x)$ は汎関数収束すると言い、関数 $F(x)$ が超関数 $f(x)$ を定めると考え、上記の式(1)の各点収束と区別するために式(5)のように表示する。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \phi(x) dx = \tau(\phi) \quad (4)$$

$$\limfun_{\epsilon \rightarrow 0} F(x) = f(x) \quad (5)$$

記号 $\lim$ が英語のlimitの省略なので英語のfunctionalの省略の $\text{fun}$ を追加している。式(4)は関数 $\phi(x)$ を入力し、数値 $\tau(\phi)$ を出力する汎関数を表している。超関数 $f(x)$ は汎関数 $\tau(\phi)$ と1対1に対応する。式(4)の左辺の積分区間は $-\infty < x < +\infty$ であり、収束するために関数 $\phi(x)$ は急減少関数でなければならない。

超関数の中には式(6)の関数 $\Delta(x)$ が定義し、式(7)のように表示される超関数 $\delta(x)$ のように、普通関数でない場合もある。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \Delta(x) \phi(x) dx = \phi(0) \quad (6)$$

$$\limfun_{\epsilon \rightarrow 0} \Delta(x) = \delta(x) \quad (7)$$

式(6)の関数 $\Delta(x)$ は点 $x=0$ において各点収束しない。

(3) 普通関数を定義する汎関数収束

正の補助変数 $\epsilon$ と独立変数 $x$ を含む関数 $F(x)$ と独立変数 $x$ だけを含む関数 $f(x)$ について、式(8)が成り立つとき、関数 $F(x)$ は関数 $f(x)$ に汎関数収束すると言い、式(9)のように表示する。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \phi(x) dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \phi(x) dx \quad (8)$$

$$\limfun_{\epsilon \rightarrow 0} F(x) = f(x) \quad (9)$$

式(8)の右辺は式(4)の右辺の特殊形であり、式(4)の右辺の数値 $\tau(\phi)$ が式(10)のように表されている。

$$\tau(\phi) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \phi(x) dx \quad (10)$$

式(8)の場合には、関数 $F(x)$ が定義する超関数 $f(x)$ は普通関数 $f(x)$ である。誤解の心配が無いので同じ記号 $f(x)$ を用いる。式(6)の右辺は(10)のように表わすことができないので、式(7)の超関数 $\delta(x)$ は普通関数ではない。関数 $F(x)$ が関数 $f(x)$ に汎関数収束しても、各点収束しない場合があるから注意が必要である。

関数 $f(x)$ が関数値0の定数関数であるとき、式(8)は式(11)のように変形され、式(12)のように表示される。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} F(x) \phi(x) dx = 0 \quad (11)$$

$$\limfun_{\epsilon \rightarrow 0} F(x) = 0 \quad (12)$$

式(12)が成り立っても、式(13)が成り立たない場合があるから注意が必要である。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} F(x) = 0 \quad (13)$$

$\sin \frac{x}{\epsilon} \phi(x)$ を微分すれば式(14)が得られるから、式(15)が成り立つ。

$$\cos \frac{x}{\epsilon} \phi(x) = \epsilon (\sin \frac{x}{\epsilon} \phi(x))' - \epsilon \sin \frac{x}{\epsilon} \phi'(x) \quad (14)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \cos \frac{x}{\epsilon} \phi(x) dx = \epsilon [\sin \frac{x}{\epsilon} \phi(x)]_{-\infty}^{+\infty} - \epsilon \int_{-\infty}^{+\infty} \sin \frac{x}{\epsilon} \phi'(x) dx \quad (15)$$

関数 $\phi(x)$ が急減少関数であるから、式(16)が成り立ち、式(15)の右辺第1項を計算すると0になる。

$$\phi(+\infty) = \phi(-\infty) = 0 \quad (16)$$

関数 $\phi'(x)$ が急減少関数であるから、式(15)の右辺第2項の積分が収束する。式(15)で $\epsilon \rightarrow 0$ とすると式(17)が得られる。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos \frac{x}{\epsilon} \phi(x) dx = 0 \quad (17)$$

関数 $\cos \frac{x}{\epsilon}$ は関数値0の定数関数に汎関数収束し、式(17)は式(18)のように表示される。

$$\limfun_{\epsilon \rightarrow 0} \cos \frac{x}{\epsilon} = 0 \quad (18)$$

関数 $\cos \frac{x}{\epsilon}$ は式(19)の各点収束しないので注意が必要である。

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \cos \frac{x}{\epsilon} = 0 \quad (\text{不成立}) \quad (19)$$

一見すると、式(14)で $\epsilon \rightarrow 0$ とすると式(19)が成り立つと思える。しかし、式(14)の右辺第1項は式(20)のように計算され、 $\epsilon \rightarrow 0$ としても式(20)の右辺第1項が0にならない。

$$\epsilon \{ \sin \frac{x}{\epsilon} \phi(x) \}' = \cos \frac{x}{\epsilon} \phi(x) + \epsilon \sin \frac{x}{\epsilon} \phi'(x) \quad (20)$$

フーリエ変換の理論は式(18)のような汎関数収束を用いるので、式(19)のような各点収束しない場合がある。汎関数収束と各点収束の記号を区別せずに、式(18)を式(19)のように表示すると誤解を招き易い。式(18)と式(19)を区別することを勧める